

Musterlösung Probeklausur

Aufgabe 1. Wegintegral und Existenz von Potentialen

Wir berechnen das Wegintegral des Feldes

$$\vec{G}(\vec{r}) = (1/y, 1/z, 1/x)$$

entlang der Strecke zwischen den Punkten $A = (1, 1, 1)$ und $B = (2, 4, 8)$.

Eine mögliche Parametrisierung, sodass $\vec{r}(0) = A$ und $\vec{r}(1) = B$ und die Kurve die Strecke durchläuft, ist

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = 1 + t \\ y(t) = 1 + 3t \\ z(t) = 1 + 7t \end{array} \right\} t \in [0, 1] \quad \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}$$

Damit ergibt sich für das Wegintegral

$$\begin{aligned} W &= \int_0^1 dt \vec{G}(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = \int_0^1 dt \begin{pmatrix} 1/(1+3t) \\ 1/(1+7t) \\ 1/(1+t) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 dt \left(\frac{1}{1+3t} + \frac{3}{1+7t} + \frac{7}{1+t} \right) \\ &= \frac{1}{3} \ln(1+3t) + \frac{3}{7} \ln(1+7t) + 7 \ln(1+t) \Big|_0^1 \\ &= \frac{1}{3} \ln(4) + \frac{3}{7} \ln(8) + 7 \ln(2) \\ &= \frac{2}{3} \ln(2) + \frac{9}{7} \ln(2) + 7 \ln(2) = \frac{188}{21} \ln(2) \end{aligned}$$

Eine Darstellung von $\vec{G}(\vec{r})$ als Gradientenfeld ist nicht möglich!

Beweis:

Für jedes Gradientenfeld gilt notwendigerweise $\partial_i G_j = \partial_j G_i$.

Ist dies hier (für irgendeine der Möglichkeiten) nicht erfüllt, kann \vec{G} kein Gradientenfeld sein, z.B.

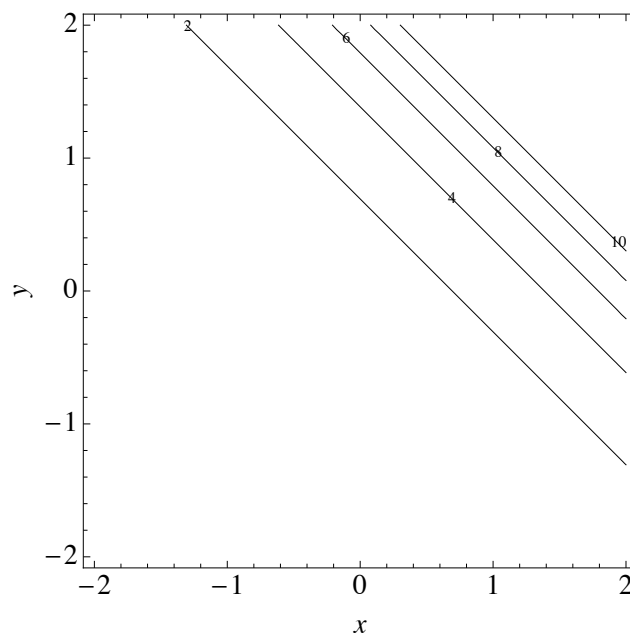
$$\begin{aligned} \partial_x G_y &= \partial_x \frac{1}{z} = 0 \\ \partial_y G_x &= \partial_y \frac{1}{y} = \frac{-1}{y^2} \neq 0 \end{aligned}$$

Aufgabe 2. Partielle Ableitungen, Gradient

a) Partielle Ableitungen:

$$\begin{aligned}\partial_x f(\mathbf{r}) &= \frac{e^{\frac{x+y}{z}}}{z} \\ \partial_y f(\mathbf{r}) &= \frac{e^{\frac{x+y}{z}}}{z} = \partial_x f(\mathbf{r}) \\ \partial_z f(\mathbf{r}) &= -\frac{e^{\frac{x+y}{z}}(x+y)}{z^2} \\ \partial_{y,x}^2 f(\mathbf{r}) &= \partial_{x,y}^2 f(\mathbf{r}) = \frac{e^{\frac{x+y}{z}}}{z^2} \\ \nabla f &= \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \\ \partial_z f \end{pmatrix} = \frac{e^{\frac{x+y}{z}}}{z} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -\frac{x+y}{z} \end{pmatrix}\end{aligned}$$

b) Die Richtung maximaler Steigung ist gegeben durch den Gradientenvektor, $\nabla h = e^{x+y}(1, 1)^T$; der dazu parallele Einheitsvektor lautet $\hat{\mathbf{n}}_{\parallel} = \nabla h / \|\nabla h\| = (1, 1)^T / \sqrt{2}$. Die Konturlinien verlaufen senkrecht zum Gradientenvektor ∇h , also entlang des Einheitsvektors $\hat{\mathbf{n}}_{\perp} = (-1, 1)^T / \sqrt{2}$. Diese Vektoren sind beide konstant, also unabhängig von \mathbf{r} . Die Konturlinie auf Höhe $h(x, y) \equiv H (> 0)$ wird definiert durch die Gleichung $H \equiv e^{x+y}$. Für gegebenes x lösen wir auf nach y und finden: $y = \ln(H) - x$. Die Konturlinien sind also durch diese Gleichung gegebene Geraden, die mit zunehmenden x und y dichter werden, siehe Skizze:



Aufgabe 3. Krummlinige Koordinaten

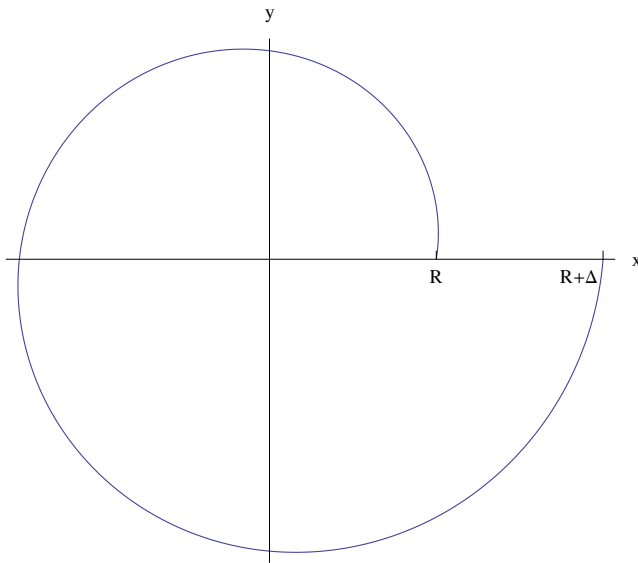
(a) Einheitsvektoren

$$\begin{aligned} \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varrho} &= \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix}, & \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varrho} \right| &= \sqrt{\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi} = 1 & \Rightarrow \hat{e}_\varrho &= \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \end{pmatrix} \\ \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} &= \begin{pmatrix} -\varrho \sin \varphi \\ \varrho \cos \varphi \end{pmatrix}, & \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} \right| &= \sqrt{\varrho^2 \sin^2 \varphi + \varrho^2 \cos^2 \varphi} = \varrho & \Rightarrow \hat{e}_\varphi &= \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Wegelement:

$$d\vec{r} = \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varrho} d\varrho + \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} d\varphi = \hat{e}_\varrho d\varrho + \varrho \hat{e}_\varphi d\varphi$$

(b) Skizze



Wegintegral

Orthonormiertheit: $\hat{e}_\varphi \cdot \hat{e}_\varrho = 0, \hat{e}_\varphi \cdot \hat{e}_\varphi = 1$

$$\begin{aligned} \int_W \vec{F} d\vec{r} &= \int_W \hat{e}_\varphi (\hat{e}_\varrho d\varrho + \varrho \hat{e}_\varphi d\varphi) = \int_W \rho d\varphi = \int_0^{2\pi} \left(R + \frac{1}{2\pi} \Delta \varphi \right) d\varphi \\ &= \left[R\varphi + \frac{1}{4\pi} \Delta \varphi^2 \right]_0^{2\pi} = 2\pi R + \pi \Delta \end{aligned}$$

Aufgabe 4. Volumenintegral

(a) Es bietet sich an, Kugelkoordinaten zu benutzen:

$$\begin{aligned} x &= r \sin \theta \cos \phi \\ y &= r \sin \theta \sin \phi \\ z &= r \cos \theta \\ dV &= r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi \end{aligned}$$

Damit ist $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \leq 2$. Außerdem gilt $x^2 + y^2 = r^2 \sin^2 \theta$ und somit $z \geq \sqrt{3r^2 \sin^2 \theta} = \sqrt{3}r \sin \theta$. Zusammen mit $z = r \cos \theta$ folgt daraus $\tan \theta \leq 1/\sqrt{3} \Rightarrow \theta \leq \pi/6$.

(b) Somit können wir das Volumenintegral aufstellen

$$\begin{aligned}
 V &= \int dV = \int_0^2 dr \int_0^{\pi/6} d\theta \int_0^{2\pi} d\phi r^2 \sin \theta \\
 &= \frac{1}{3} r^3 \Big|_0^2 \cdot (-\cos \theta) \Big|_0^{\pi/6} \cdot 2\pi \\
 &= \frac{8}{3} \left(-\frac{\sqrt{3}}{2} + 1 \right) 2\pi = \frac{8\pi(2 - \sqrt{3})}{3}
 \end{aligned}$$

Aufgabe 5. Basistransformation

(a) Für $\theta = \frac{\pi}{4}$ gilt $\cos \theta = \sin \theta = \frac{1}{\sqrt{2}} =: s$.

$$A = \begin{pmatrix} s & -s \\ s & s \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{pmatrix} 3s & -\frac{2}{3}s \\ 3s & \frac{2}{3}s \end{pmatrix} = AB \neq BA = \begin{pmatrix} 3s & -3s \\ \frac{2}{3}s & \frac{2}{3}s \end{pmatrix} \quad (2)$$

(b)

$$\mathbf{y} = B\mathbf{A}\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 3s & -3s \\ \frac{2}{3}s & \frac{2}{3}s \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3s \\ 2s \end{pmatrix} \quad (3)$$

$$\mathbf{y} = D\mathbf{x}' \Rightarrow \mathbf{x}' = D^{-1}\mathbf{y}$$

$$D = BAB \quad (4)$$

$$\Rightarrow D^{-1} = B^{-1}A^{-1}B^{-1} \quad (5)$$

$$\mathbf{x}' = D^{-1}\mathbf{y} = B^{-1}A^{-1}B^{-1}B\mathbf{A}\mathbf{x} \quad (6)$$

$$= B^{-1}\mathbf{x} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 3 \end{pmatrix} \quad (7)$$

(c)

$$\tilde{\mathbf{x}}' = T\mathbf{x}' = AB\mathbf{x}' = \quad (8)$$

$$= \begin{pmatrix} 3s & -\frac{2}{3}s \\ 3s & \frac{2}{3}s \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -s \\ 3s \end{pmatrix} \quad (9)$$

$$\tilde{D} = TDT^{-1} = ABBABB^{-1}A^{-1} = ABB \quad (10)$$

$$= \begin{pmatrix} 3s & -\frac{2}{3}s \\ 3s & \frac{2}{3}s \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9s & -\frac{4}{9}s \\ 9s & \frac{4}{9}s \end{pmatrix} \quad (11)$$

Aufgabe 6. Matrixrechnung

$$\begin{aligned}\det(A - \lambda \mathbb{1}) &= \begin{vmatrix} 1+i-\lambda & 1 & 2-i \\ 1 & 2-\lambda & -1 \\ 0 & 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (1+i-\lambda)(2-\lambda)(3-\lambda) + (2-i) + (1+i-\lambda) - (3-\lambda) \\ &= (1+i-\lambda)(2-\lambda)(3-\lambda),\end{aligned}$$

da sich die letzten drei Terme kürzen.

$$\Rightarrow \lambda_1 = 1+i, \quad \lambda_2 = 2, \quad \lambda_3 = 3$$

Eigenvektoren:

$$A\vec{v} = \lambda_1\vec{v} : \begin{pmatrix} 1+i & 1 & 2-i \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (1+i)v_1 \\ (1+i)v_2 \\ (1+i)v_3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow v_2 + (2-i)v_3 = 0$$

$$v_1 + (1-i)v_2 - v_3 = 0$$

$$v_2 + (2-i)v_3 = 0$$

Eine Lösung dieses Gleichungssystems ist

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 2-3i \\ -2+i \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A\vec{w} = \lambda_2\vec{w} : \begin{pmatrix} 1+i & 1 & 2-i \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2w_1 \\ 2w_2 \\ 2w_3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (-1+i)w_1 + w_2 + (2-i)w_3 = 0$$

$$w_1 - w_3 = 0 \Rightarrow w_1 = w_3$$

$$w_2 + w_3 = 0 \Rightarrow w_2 = -w_3$$

Eine Lösung dieses Gleichungssystems ist

$$\vec{w} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A\vec{u} = \lambda_3\vec{u} : \begin{pmatrix} 1+i & 1 & 2-i \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3u_1 \\ 3u_2 \\ 3u_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \implies (-2+i)u_1 + u_2 + (2-i)u_3 &= 0 \\ u_1 - u_2 - u_3 &= 0 \implies u_1 = u_2 + u_3 \\ u_2 &= 0 \end{aligned}$$

Eine Lösung dieses Gleichungssystems ist

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 7. Taylorreihen

(a) *Taylorentwicklung*

Ableitungen:

$$\begin{aligned} f(x) &= \frac{x}{\sqrt{1-2x}} && \rightsquigarrow f(0) = 0 \\ f'(x) &= \frac{1}{\sqrt{1-2x}} - \frac{1}{2} \frac{x}{(1-2x)^{3/2}} (-2) = \frac{1}{\sqrt{1-2x}} + \frac{x}{(1-2x)^{3/2}} && \rightsquigarrow f'(0) = 1 \\ f''(x) &= -\frac{1}{2} \frac{-2}{(1-2x)^{3/2}} + \frac{1}{(1-2x)^{3/2}} - \frac{3}{2} \frac{x(-2)}{(1-2x)^{5/2}} && \rightsquigarrow f''(0) = 2 \end{aligned}$$

Taylorentwicklung:

$$\begin{aligned} f(x) &= f(0) + f'(0) \cdot x + \frac{1}{2} f''(0) \cdot x^2 + \mathcal{O}(x^3) \\ &= x + x^2 + \mathcal{O}(x^3) \end{aligned}$$

(b) *Iterative Lösung*

Ansatz: $x(\varepsilon) = x_0 + x_1 \cdot \varepsilon + x_2 \cdot \varepsilon^2 + \mathcal{O}(\varepsilon^3)$

Entwicklungen:

$$\begin{aligned} x(\varepsilon)^3 &= x_0^3 + 3x_0^2 x_1 \cdot \varepsilon + (3x_0 x_1^2 + 3x_0^2 x_2) \cdot \varepsilon^2 + \mathcal{O}(\varepsilon^3) \\ e^{x(\varepsilon)} &= e^{x_0} + e^{x_0} x_1 \cdot \varepsilon + \mathcal{O}(\varepsilon^2) \end{aligned}$$

Eingesetzt:

$$x_0^3 + 3x_0^2 x_1 \cdot \varepsilon + 3(x_0 x_1^2 + x_0^2 x_2) \cdot \varepsilon^2 + \mathcal{O}(\varepsilon^3) = 1 + e^{x_0} \cdot \varepsilon + x_1 e^{x_0} \cdot \varepsilon^2 + \mathcal{O}(\varepsilon^3)$$

Koeffizientenvergleich:

$$\begin{aligned} x_0^3 &= 1 && \rightsquigarrow x_0 = 1 \\ 3x_0^2 x_1 &= e^{x_0} && \rightsquigarrow x_1 = \frac{e}{3} \\ 3(x_0 x_1^2 + x_0^2 x_2) &= x_1 e^{x_0} && \rightsquigarrow x_2 = 0 \end{aligned}$$

Iterative Lösung:

$$x(\varepsilon) \approx 1 + \frac{e}{3} \cdot \varepsilon + \mathcal{O}(\varepsilon^2)$$

Aufgabe 8. Fourier-Reihen

Diese Funktion ist symmetrisch, also kommen nur Kosinus-Terme vor. Die Periode ist $L = 2\pi$, also $k = \frac{2\pi n}{L} = n$.

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} dx f_2(x) \cos(nx)$$

Koeffizienten berechnen:

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} dx f_2(x) = \frac{1}{\pi} \left[\int_{-\pi}^0 dx 2x + \int_0^{\pi} dx (-2x) \right] \\ &= \frac{1}{\pi} \left[x^2 \Big|_{-\pi}^0 - x^2 \Big|_0^{\pi} \right] = \frac{1}{\pi} [-\pi^2 - \pi^2] = -2\pi \\ a_{n \neq 0} &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} dx f_2(x) \cos(nx) \\ &= \frac{1}{\pi} \left[\int_{-\pi}^0 dx 2x \cos(nx) + \int_0^{\pi} dx (-2x) \cos(nx) \right] \\ &= \frac{1}{\pi} \left[\frac{2x}{n} \sin(nx) \Big|_{-\pi}^0 - \int_{-\pi}^0 dx \frac{2}{n} \sin(nx) - \frac{2x}{n} \sin(nx) \Big|_0^{\pi} + \int_0^{\pi} dx \frac{2}{n} \sin(nx) \right] \\ &= \frac{1}{\pi} \left[\frac{2}{n^2} \cos(nx) \Big|_{-\pi}^0 - \frac{2}{n^2} \cos(nx) \Big|_0^{\pi} \right] \\ &= \frac{1}{\pi} \left[\frac{2}{n^2} (1 - (-1)^n) - \frac{2}{n^2} ((-1)^n - 1) \right] = \frac{4}{\pi n^2} (1 - (-1)^n) \\ \implies a_{n \neq 0} &= \begin{cases} 0 & \text{wenn } n \text{ gerade} \\ \frac{8}{\pi n^2} & \text{wenn } n \text{ ungerade} \end{cases} \end{aligned}$$

Hier wurde partiell integriert und $\sin(0) = \sin(\pm n\pi) = 0$, $\cos(\pm n\pi) = (-1)^n$ wurde verwendet. Fourier-Reihe:

$$f_2(x) = -\pi + \sum_{m=0}^{\infty} \frac{8}{\pi (2m+1)^2} \cos((2m+1)x)$$